

ヒューマノイドロボットへの応用



関節アクチュエータ
肩、肘、膝、足首



より精密な手動機構



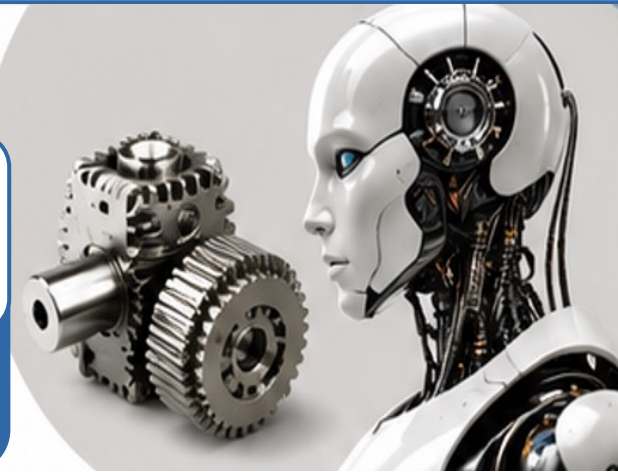
高比率ギアボックス



エンコーダー
および
センサー



マイクロモーター
および
駆動ユニット



当社のマイクロギア製品ラインナップ



燃料ポンプ作動

部品重量：9g
材質：MIM 4605



外科用ステープラー

部品重量：9g
材質：MIM 4605



SUVのドア

部品重量：19.3g
材質：MIM 4605



携帯電話

部品重量：0.028g
材質：17-4 PH



自転車

部品重量：28g
材質：MIM 17-4PH



センサー

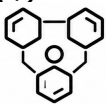
部品重量：16g
材質：MIM SS316



85種類以上の素材

- ・ ステンレス鋼
- ・ 肌焼鋼
- ・ 焼入れ&焼き戻し鋼
- ・ 工具鋼
- ・ 磁性材料
- ・ タングステン合金
- ・ チタン合金
- ・ 超合金

なぜINDO-MIMがヒューマノイドロボット開発に有効なの か？



数十年にわたる
粉末冶金に関する
専門知識



高精度
マイクロ
コンポーネント



安定した供給
グローバル規模



未来への
イノベーションパートナー
モビリティ&ロボティクス



MIMコンポーネント

ギア公差

- ・ TTE（隣接ピッチ誤差）
- ・ TTCE（隣接総合誤差）

AGMA 6 - MIM達成可能